Laboratorio

de

Introducción al

Procesamiento de

Señales

Año 2013

Alumno: Luciano Molinero 385/9

*Ejercicio 1*

*Dado el sistema descripto mediante la función sistemaA.p, del cual se sabe que es SLID, IIR*

*1. Halle la respuesta al impulso, hA[n], del sistema. ¿Qué puede decir acerca de la estabilidad delsistema?*

*2. Halle la salida del sistema cuando se aplica a su entrada la señal x1[n] = (−1)n⊓5[n].*

*3. Calcule la convolución de las señales hA[n] y x1[n]. Compárela con el resultado del inciso anterior.*

*¿Qué conclusiones podría enunciar?*

1. Con el siguiente código en matlab realizo un vector de enteros “n”(el eje x), y luego creo la función delta, que es la señal impulso unitario o Delta de Kronecker :

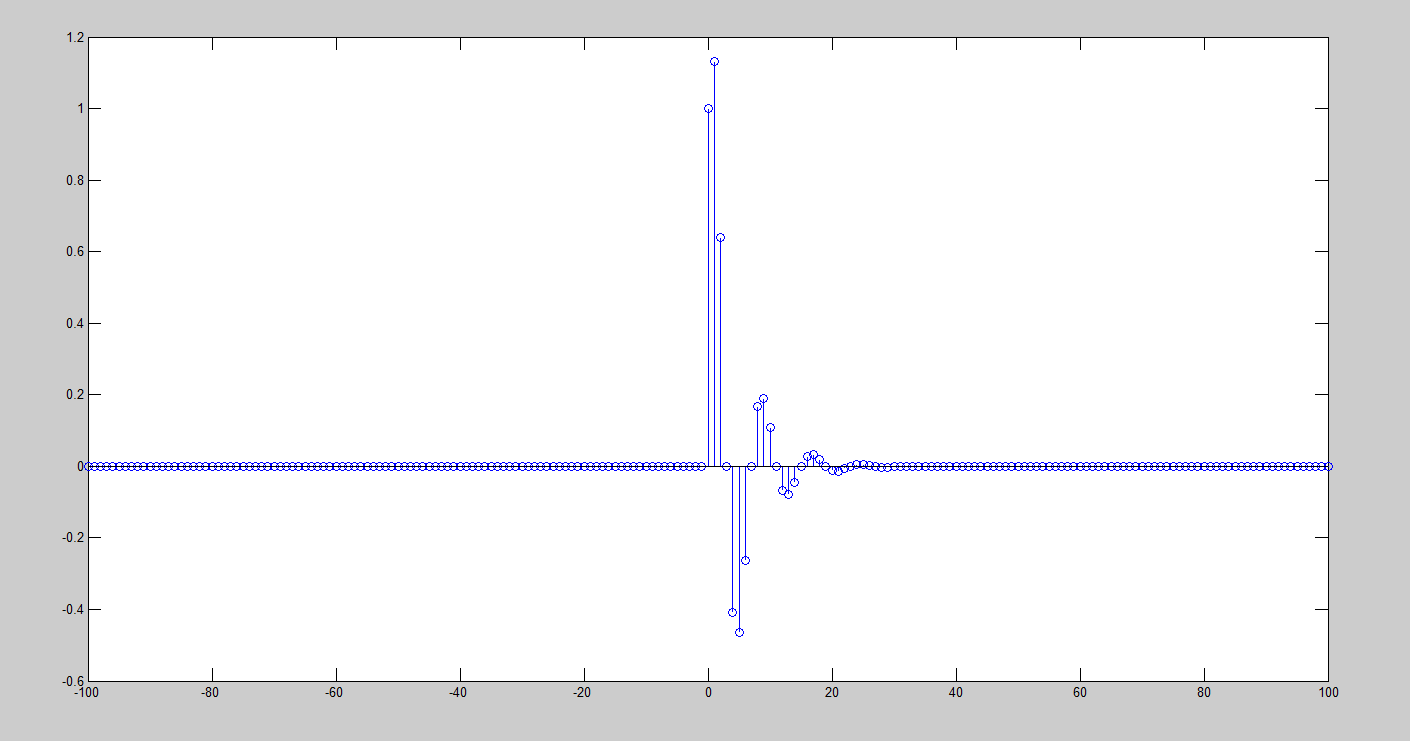
N = 100;

n = [-N:N];

Delta = [zeros (1,N) 1 zeros(1,N)];

Luego aplico la señal a la entrada del sistema usando la guía del SistemaA:

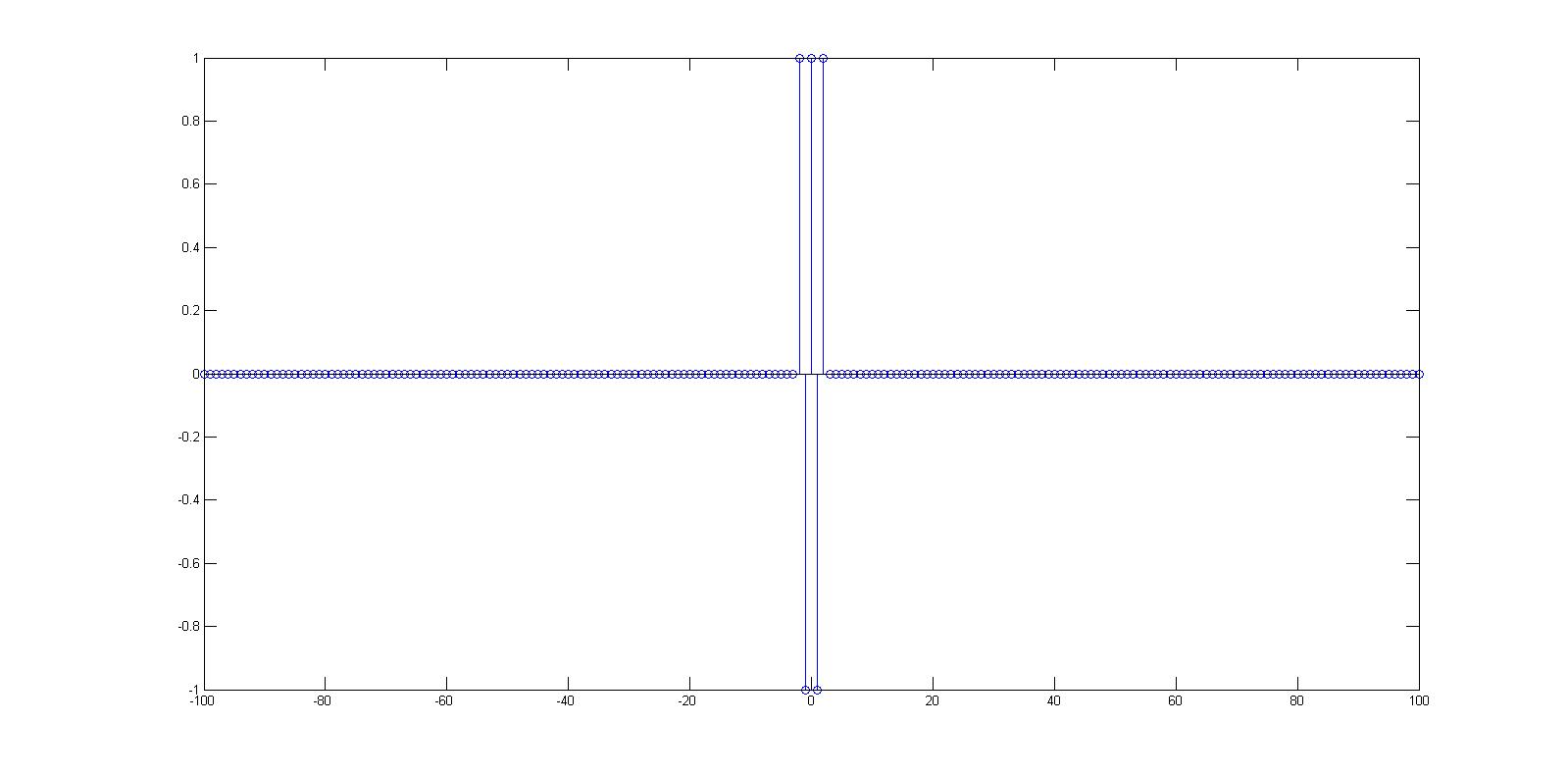
y = sistemaA(n,delta,385)

stem(n, y)

Se puede decir que el sistema es estable (también se podría notar más aumentando el eje de las abscisas, o seas el rango que toma las “n” )

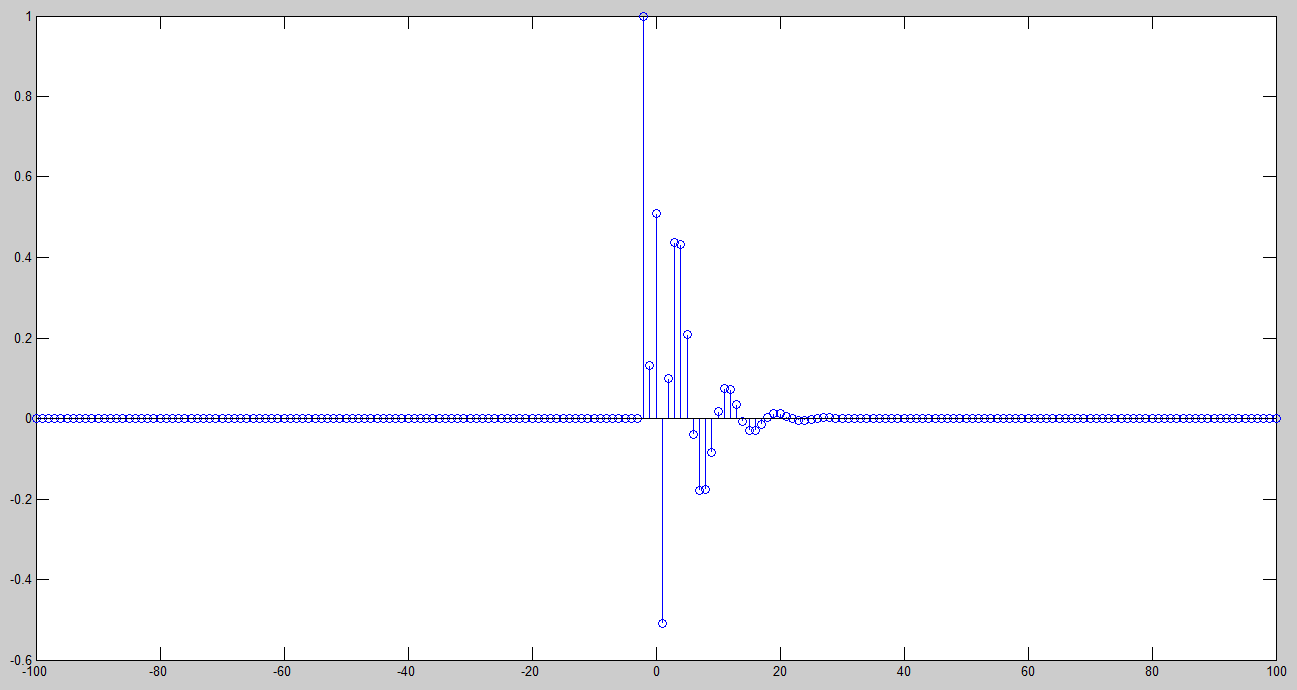
1. Para la señal cajón= x1[n] = (−1)n⊓5[n] , utilizo la misma señal “delta”, pero modificada, para que tome los valores en el eje “Y” = 1 , -1 , 1 , -1 , 1 ;

desde el valor de la abscisa x=n= -2 … 2

Gráficamente se puede interpretar de la siguiente manera:

y = sistemaA(n,cajon,385); stem(n,cajon);

La salida del sistema, como respuesta de la señal cajón x1[n] es la siguiente:

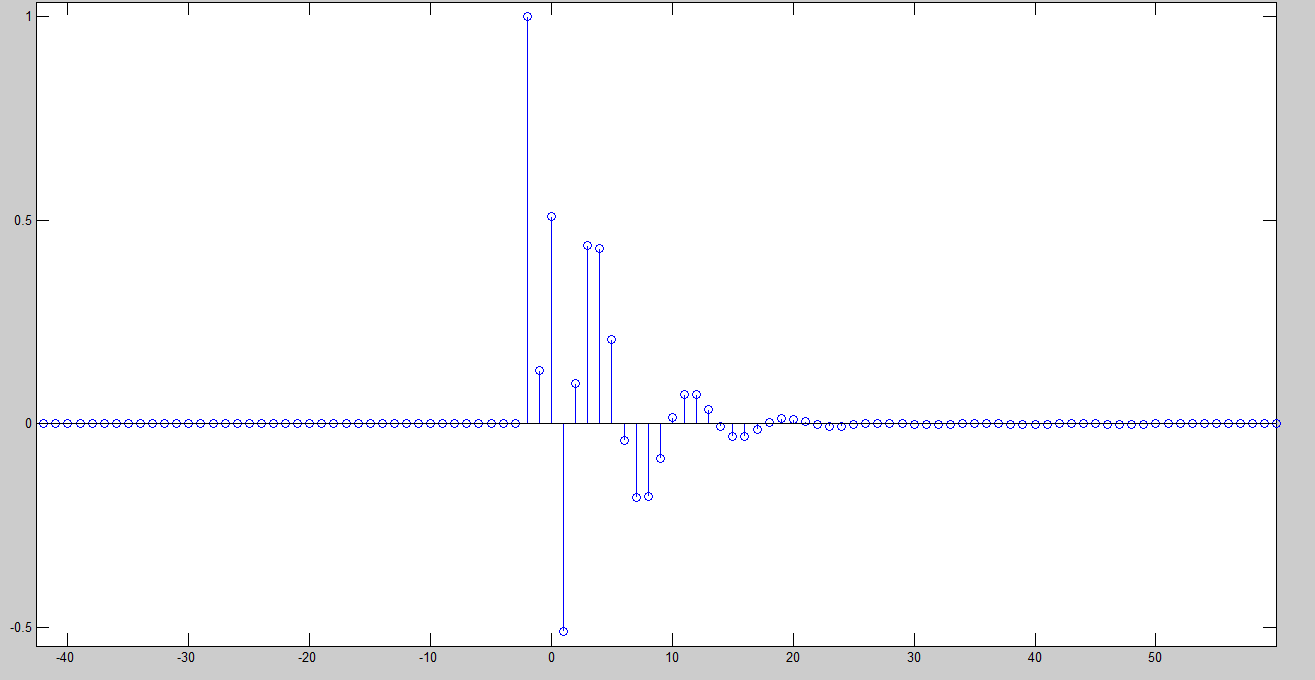


1. Luego para la convolución entre la respuesta impulsional, y la señal cajón discreto, vuelvo a cargar a “y” con la delta,para después usar el comando “conv”, y este es el script usado:

y = sistemaA(n,delta,385)

conv(caj,y)

stem(m,ans)//Con “m” como variable:m =[2\*n(1):2\*n(end)];



Concluyendo (aumentando con la lupa la figura) queda demostrado que es un sistema “IIR”,pero no se puede determinar completamente porque no se puede evaluar en el infinito con Matlab.

*Ejercicio 2*

*Dada la señal hB[n], respuesta impulsional de un sistema SLID FIR, retornada por la función respuestaB.p .*

*1. Escriba la ecuación en diferencias que describe al sistema.*

*2. Escriba en MATLAB una función que implemente el sistema.*

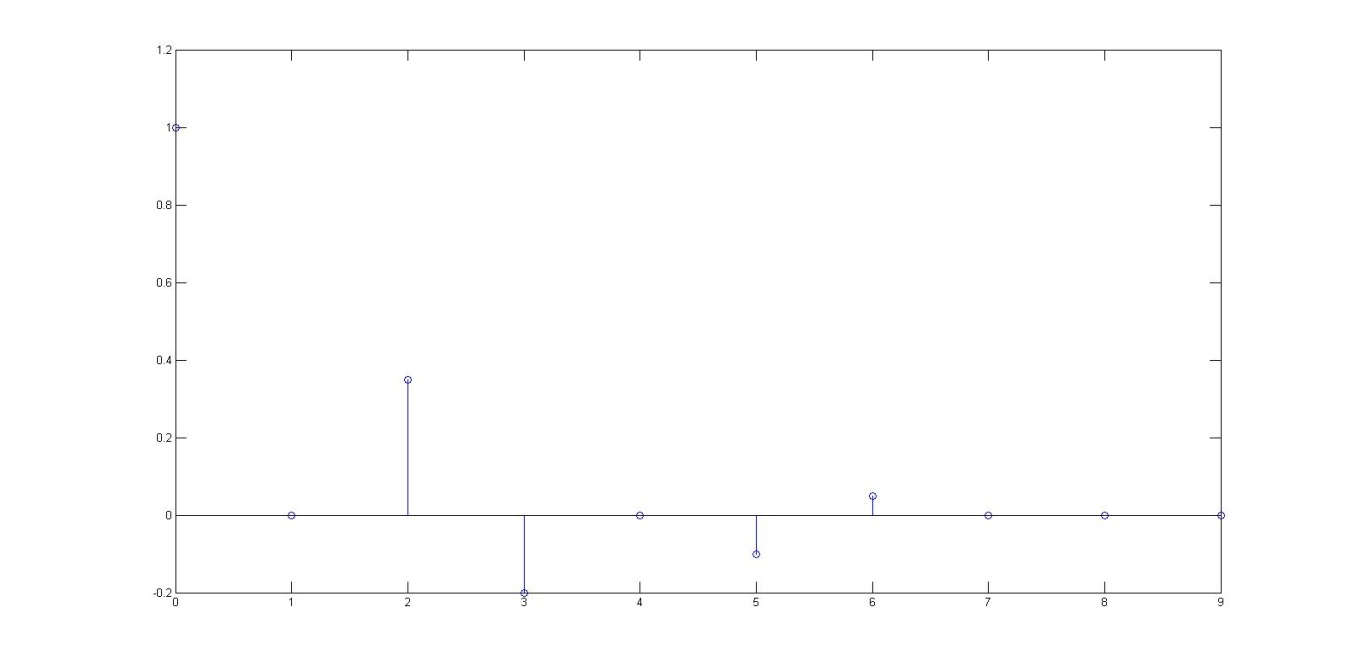
*3. Utilizando su implementación, halle la respuesta del sistema cuando se aplica a su entrada la señal x2[n] = Triángulo5[n].*

*4. Calcule la convolución de las señales hB[n] y x2[n]. Compárela con el resultado del inciso anterior.*

1. Utilizando los comandos en Matlab de ayuda, averiguo la figura de la cual se trata:

[n,h] = respuestaB(385)

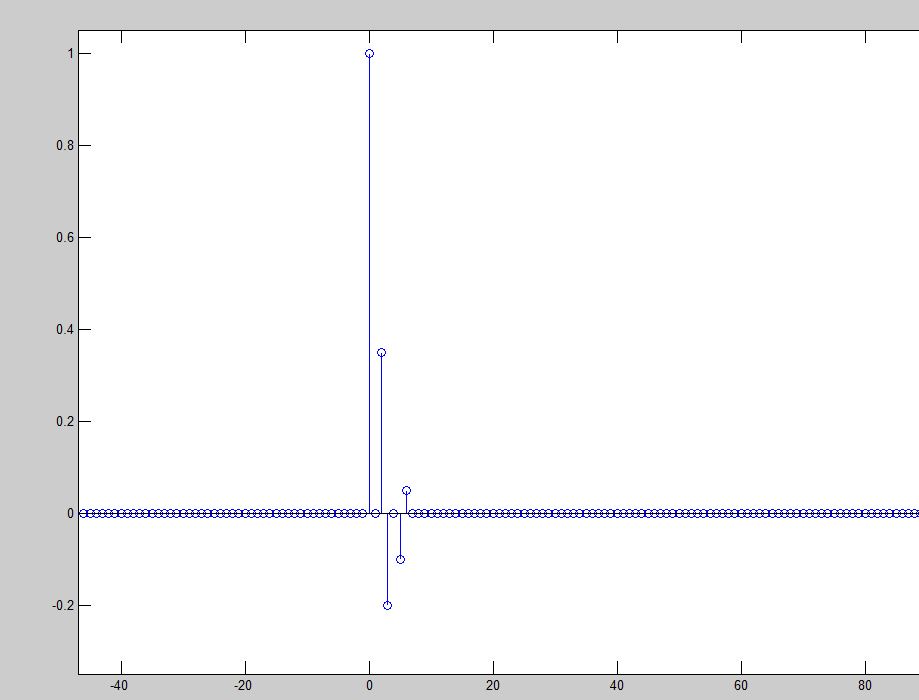
stem(n,h)

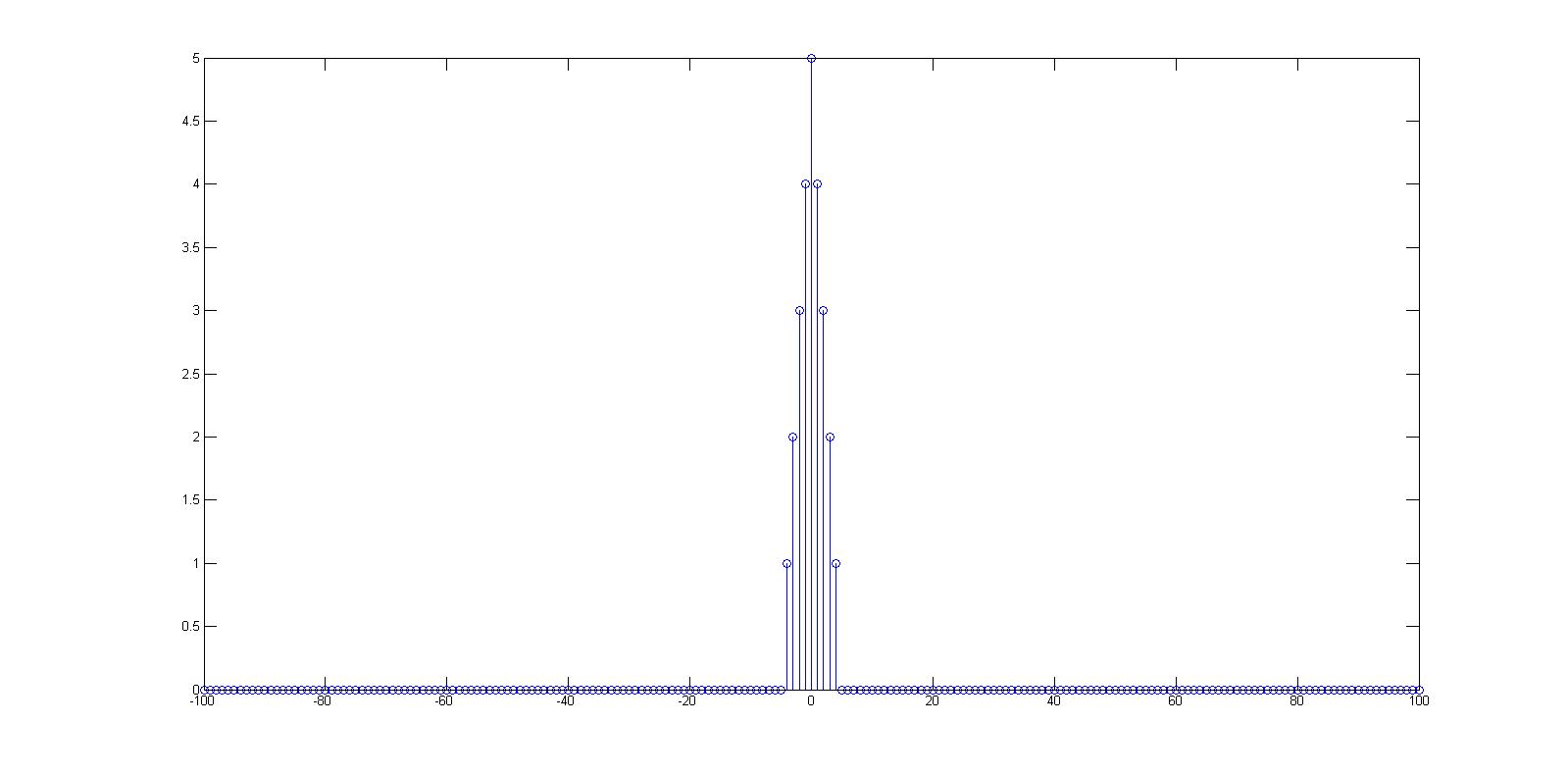


La ecuación que describe al sistema es :

Y[n]= X(n) + 0.35\*X(n-2)+ (-0,2)\*X(n-3)+(-0.1)\*X(n-5)+(0.05)\*X(n-6)

1. La implementación de este sistema en Matlab es la siguiente:
2. N=100;
3. n = -N:N;
4. x = 1\*(n==0);
5. figure, stem(n,x);
6. y = zeros(size(x));
7. for k = 1:length(x)
8. if (k == 1)
9. y(k)=1\*x(k);
10. else
11. if k == 3
12. y(k)= 1\*x(k)+(0.35)\*x(k-2);
13. else
14. if k == 4
15. y(k)= 1\*x(k)+(0.35)\*x(k-2)+(-0.2)\*x(k-3);
16. else
17. if k==6
18. y(k)= 1\*x(k)+(0.35)\*x(k-2)+(-0.2)\*x(k-3)+(-0.1)\*x(k-5);
19. else
20. if k>=7
21. y(k)= 1\*x(k)+(0.35)\*x(k-2)+(-0.2)\*x(k-3)+(-0.1)\*x(k-5)+(0.05)\*x(k-6);
22. end
23. end
24. end
25. end
26. end
27. end
28. stem(n,y)

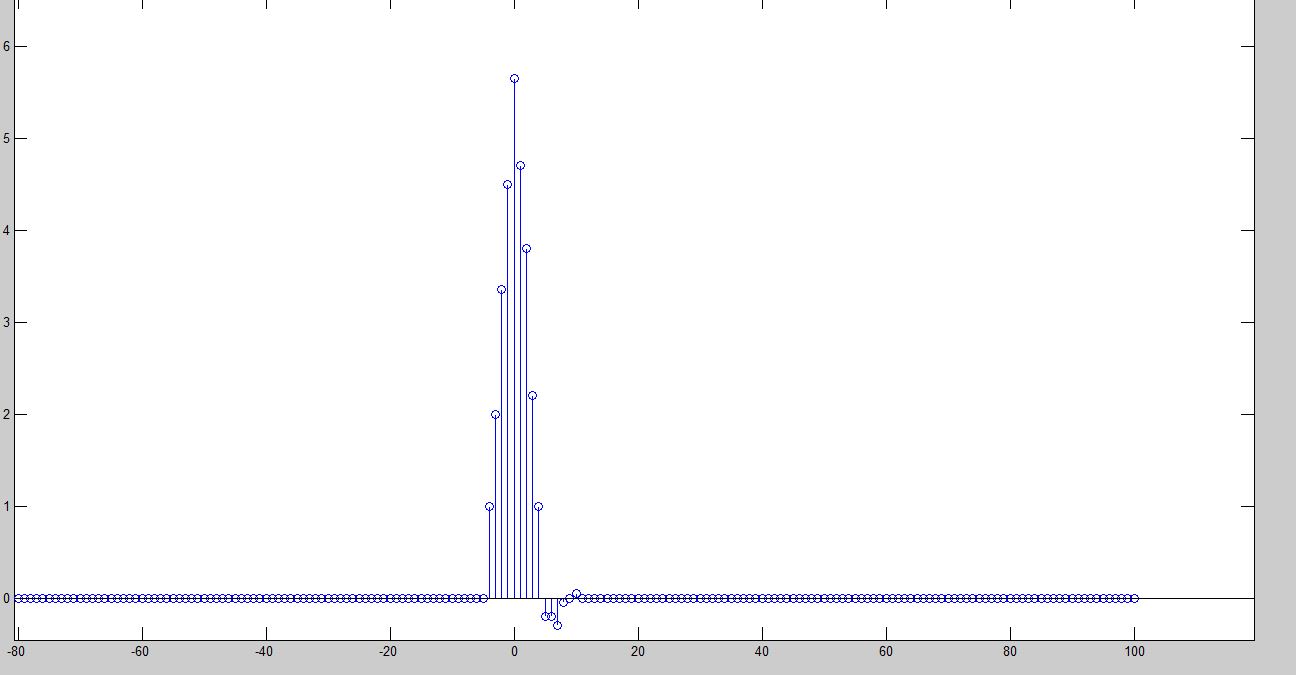


3.Para la señal x2[n] = Triángulo 5 [n], utilizo la señal “delta” modificada para obtener la figura:

Tri = (1 , 2 , 3 , 4 , 5 , 4 , 3, 2, 1 ) (En el workspace, en la variable “Tri” que creo, doble click y modifico los valores).

Luego igualoa la variable “tri” a “x”, con el siguiente script: **x= tri**;

Y ejecuto el primer script de la implementación del sistema, y obtengo la siguiente figura:



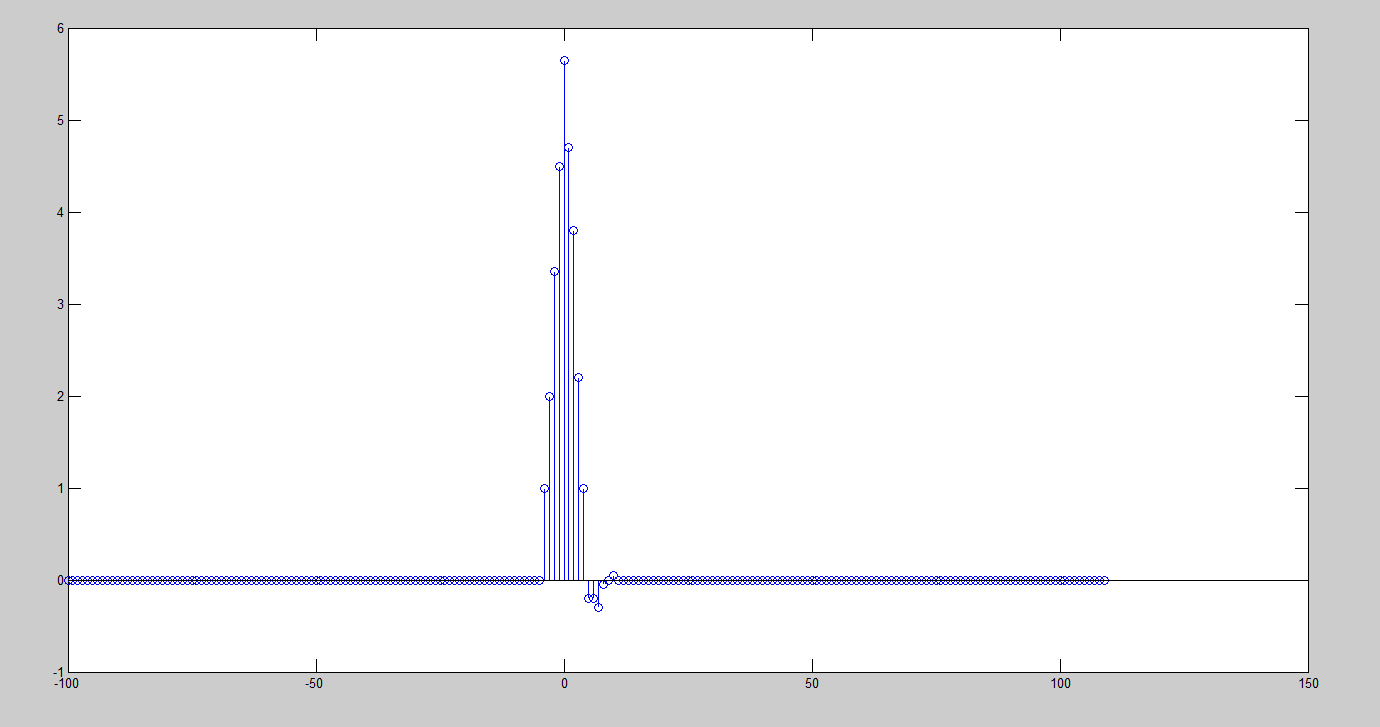
1. Para la convolución de las dos señales, utilizo el siguiente script:

conv(tri,h)

Creo una variable auxiliar “m”, y le escribo el rango desde –N:N+9, para que coincida con el de la respuesta a la convolución almacenada en la variable “ans”

Luego escribo para graficarla

stem(m, ans) ; Y obtengo la siguiente figura:



Comparándola con la señal anterior, queda demostrado que es la misma señal